## 上位机软件安装部分

将我公司提供的解压包解压到用户任意指定的目录下,可以在此目录下直接运行"上位机 调试软件.exe",或者生成快捷方式后,将快捷方式放到桌面上方便运行。

在运行软件时,如果提示某个控件没有注册,可以参照以下步骤进行注册:

例如提示 MSCOMCTL.OCX 控件没有注册

无论是 32 位还是 64 位系统,首先执行第一步:

将软件安装目录下的 MSCOMCTL.OCX 文件(图 1) 拷贝到系统的 "C:\Windows\system32"目录下(图 2);

		2 N I I	
isM60C波形文本	2016/12/2 16:11	文件	1 KB
iSM60C参数文本	2018/6/1 14:14	文件	1 KB
📄 iSM60C参数文本.bak	2016/12/2 15:28	BAK 文件	1 KB
MSChrt20.ocx	2004/3/9 3:30	ActiveX 控件	988 KB
mscomctl.ocx	2004/3/9 16:45	ActiveX 控件	1,057 KB
MSCOMM32.OCX	1998/6/24 0:00	ActiveX 控件	102 KB
MSDBRPTR.DLL	1998/6/18 0:00	应用程序扩展	292 KB
MSEXCL35.DLL	1998/4/24 19:40	应用程序扩展	245 KB
🚳 msflxgrd.ocx	1999/5/7 0:00	ActiveX 控件	239 KB
MSJET35.DLL	2005/6/24 9:07	应用程序扩展	1,022 KB
MSJINT35.DLL	1998/4/24 19:40	应用程序扩展	121 KB
MSJTER35.DLL	2005/6/24 9:07	应用程序扩展	25 KB
MSLTUS35.DLL	1998/4/24 19:40	应用程序扩展	163 KB
MSPDOX35.DLL	1998/4/24 19:40	应用程序扩展	245 KB
MSRD2X35.DLL	2005/8/4 17:20	应用程序扩展	247 KB

图 1

	* ^	タ わ	修动行用期	<del>345 TT</del> I	+1
	*	Scms.dll	2021/1/13 13:26	<u>水平</u> <u>                                    </u>	691 KB
		mscomctl.ocx	2004/3/9 16:45	ActiveX 控件	1,057 KB
	<i>.</i>	MSCOMM32.OCX	1998/6/24 0:00	ActiveX 控件	102 KB
	*	🖾 msconfig	2019/3/19 12:45	应用程序	184 KB
	*	M mscoree.dll	2019/3/19 12:46	应用程序扩展	370 KB
ZP		mscorier.dll	2019/3/19 12:46	应用程序扩展	20 KB
		mscories.dll	2019/3/19 12:46	应用程序扩展	73 KB
		Market ma	2021/2/22 13:42	应用程序扩展	1,231 KB
		msctfime.ime	2019/3/19 12:44	IME 文件	11 KB
		MsCtfMonitor.dll	2019/3/19 12:44	应用程序扩展	88 KB

第二步:如果电脑是 32 位 Windows 操作系统,则跳过此步骤,直接进入第三步。如果 您使用的是 64 位 Windows 操作系统,请将 MSCOMCTL.OCX 文件同时拷贝到 C:\Windows\SysWOW64 (图 3);

此电脑 > Windows (C:	>	Wir	ndows → SysWOW64			
	*	^	名称 ^	修改日期	类型	大小
	*		🖄 mscms.dll	2021/1/13 13:29	应用程序扩展	589 KI
			MSCOMCHS.DLL	1998/7/7 0:00	应用程序扩展	13 KI
			MSCOMCT2.DEP	1998/6/26 0:00	<b>DEP</b> 文件	3 KI
	R		MSCOMCT2.OCX	1998/6/26 0:00	ActiveX 控件	630 KI
	A		MSCOMCT2.SRG	1998/5/31 0:00	SRG 文件	1 KI
ZP			MSCOMCTL.DEP	1998/6/26 0:00	<b>DEP</b> 文件	3 KI
			mscomctl.ocx	2004/3/9 16:45	ActiveX 控件	1,057 Ki
			·····		> //	

图 3

第三步:点击电脑左下角开始(图4),找到 windows 系统的命令提示符,在"命令提示符 符"上点击鼠标右键,更多菜单中选择"以管理员身份运行(图5),进入图6界面,输 入"regsvr32 MSCOMCTL.OCX"(不含双引号)回车即可,显示注册该控件成功



图4



第五步:安装 USB-485 模块驱动软件

推荐购买帝特 (DTETH) 公司生产的 USB-485 转换模块, 安装厂家提供的驱动软件, 根据自己电脑安装的 Windows 操作系统类型, 及您买到的转换模块型号比如 DT-5019, 按照提示一步步运行下来即可。

在系统的设备管理器里能看到这个模块的信息则说明驱动软件安装正确。

第六步:运行上位机调试软件

1、点击菜单按钮"建立连接"如图7,进入建立连接界面如图8

▲ 上位机监视软件V5.8		_	$\times$
文件 (F) 建立连接 (B)	查看参数 (P)		
<u> </u>	Modbus_RTL		
<u> </u>			

图 7

┏┛ 建立连接			$\times$
通讯端口:	COM1	•	₽ <b>r</b>
通讯速率:	9600	•	
产品型号:	ISM40CB005C	-	搜索 🖌
响应时间ms:	100	•	
-			,

图 8

- 2、产品型号一栏,如果是伺服一体机,请选择 ISM40CB005C;如果是步进一体机,请选择 IS42C
- 3、点击"搜索"按钮,软件自动搜索电脑使用的串口号,驱动器站址以及波特率。如果搜索成功,会有弹窗提示驱动器设定的波特率和站址。如果提示无法搜索,则说明要么未正确安装 USB-485 模块,要么 485A/B 接线错误,要么驱动器有硬件故障。
- 4、通讯端口选择上述搜索的串口号,通讯速率选择上述搜索的波特率,然后点击建立 通讯按钮如图 9

┙ 建立连接			$\times$
通讯端口:	СОМЗ	•	₽r
通讯速率:	115200	•	
产品型号:	ISM40CB005C	•	搜索
响应时间ms:	100	•	

图 9

5、完成前面 4 步就可以访问参数,可以点击菜单栏的查看参数按钮如图 10,进入访问 参数界面

▲ 上位机监视软件V5.8	
文件 (F) 建立连接 (B)	查看参数 (P)
ਫ਼∎₄ ≱⊠⊯	Modbus_RTL_

图 10 6、可以读所有的参数:选择全部,然后点击读参数按钮,如图 11

<u> 劉</u> 切	参数名	参数值范围	 ^
✓ F00	控制模式	0~6	
✓ F01	电机给定电流(x0.1A)	10~100	
✓ F02	细分数(脉冲/转)	200~30000	
🖌 F03	电机指令速度(转/分)	-5000~5000	
🖌 F04	给定位置 (低16b位)	-30000~30000	
✓ F05	给定位置高16bit))	-30000~30000	
✓ F06	加速时间(ms)	1~30000	
✓ F07	减速时间(ms)	1~30000	
✓ F08	循环次数	0~30000	
✓ F09	等待时间	0~30000	
✓ F0A	设定站址	1~247	
✓ F0B	设定波特率	0~5	
✓ FOC	等待时间单位	0~1	
✓ FOD	位置属性	0~1	
✓ FOE	位置周期 (ms)	1~30000	
✓ FOF	保存参数	0~30000	
✓ F10	保留		
🖌 F11	1957		~
<			>

7、读某个参数:选中某个参数,然后点击读参数按钮如图 12

2000 5	参数名	参数值范围	参数值	
🗆 F00	控制模式	0~6		
🗆 F01	电机给定电流(x0.1A)	10~100		
🗆 F02	细分数(脉冲/转)	200~30000		
🗆 F03	电机指令速度(转/分)	-5000~5000		
🗌 F04	给定位置(低16b位)	-30000~30000		
🗌 F05	给定位置高16bit))	-30000~30000		
V F06	<u> 加速</u> 时间(ms)	1~30000		
🗆 F07	减速时间(ms)	1~30000		
🗆 F08	循环次数	0~30000		
🗌 F09	等待时间	0~30000		
🗆 FQA	设定站址	1~247		
🗆 FOB	设定波特率	0~5		
FOC 🗌	等待时间单位	0~1		
F0D	位置属性	0~1		
F0E	位置周期 (ms)	1~30000		
F0F	保存参数	0~30000		
🗆 F10	保留			
F11	1252			
· ·				>

8、写某个参数:选中某个参数,写好参数值,然后点击写按钮,参数值就写入驱动器内部 了,如图13

参数号	参数名	参数值范围	参数值	^
F00	控制模式	0~6		
F01	电机给定电流(x0.1A)	10~100		
F02	细分数(脉冲/转)	200~30000		
F03	电机指令速度(转/分)	-5000~5000		
F04	给定位置(低16b位)	-30000~30000		
F05	给定位置高16bit))	-30000~30000		
F06	加速时间(ms)	1~30000		
F07	减速时间(ms)	1~30000		
F08	循环次数	0~30000		
F09	等待时间	0~30000		
F0A	设定站址	1~247	2	
FOB	设定波特率	05		
FOC	等待时间单位	0~1		
FOD	位置属性	0~1		
FOE	位置周期 (ms)	1~30000		
FOF	保存参数	0~30000		
F10	保留			
F11	/ <u>모</u> 62			
•				>

图 13

8、保存参数:点击保存参数按钮,驱动器就将目前的参数值保存到 E2PROM 里如图 14

参数号	参数名	参数值范围	参数值	^
🗌 F00	控制模式	0~6		
🗌 F01	电机给定电流(x0.1A)	10~100		
🗌 F02	细分数(脉冲/转)	200~30000		
🗌 F03	电机指令速度(转/分)	-5000~5000		
🗆 F04	给定位置(低16b位)	-30000~30000		
🗌 F05	给定位置高16bit))	-30000~30000		
🗆 F06	加速时间(ms)	1~30000		
🗆 F07	减速时间(ms)	1~30000		
🗆 F08	循环次数	0~30000		
🗌 F09	等待时间	0~30000		
🖌 FQA	设定站址	1~247	2	
🗆 FOB	设定波特率	0~5		
🗌 FOC	等待时间单位	0~1		
🗌 FOD	位置属性	0~1		
🗌 FOE	位置周期 (ms)	1~30000		
🗌 FOF	保存参数	0~30000		
🗆 F10	保留			
F11	19 <u>67</u>			~
<				>
			C C	

图 14

9、 运动控制功能:有速度模式、点到点位置模式、位置模式、回零点模式、脉 冲模式。选择速度模式,修改给定速度,点击开始运动按钮,电机就按照指定速度 运动如图 15。

◎ 速度模式	名称	设定值	范围	刷新
	加速时间ms		1-30000	伦改
○ 位置模式	<b>减速时间ms</b>		1-30000	修改
○ 点到点位置模式	给定速度rpm		-3000 3000	修改
	位置周期		1-30000	伦改
○ 回原点模式	给定位置			修改
○ 殿:曲模式	位置属性	•	0-1	修改
- ar-tieus	循环次数		0-30000	修改
○ 修正模式	等待时间		0-30000	修改
	等待时间单位	•	0-1	伦改
5				
当前模式	当前电机位置	ř –	当前负载率	1
当前电机状态	当前电机速度	ž	当前软件版本	

选择点到点位置模式,修改给定速度和给定位置以及位置属性(绝对位置或者相对 位置),点击开始运动按钮,电机就按照指定T型曲线行走指定距离,如图 16.

○ 速度模式	名称	设定值	范围	刷新
0 0 <b>0</b> 0 0 0	加速时间ms		1-30000	伦改
○ 位置模式	承速时间ms		1-30000	修改
で 点到点位置模式	给定速度rpm		-3000 3000	修改
	位置周期		1-30000	修改
○ 回原点模式	给定位置			修改
○ 脉:中模式	位置属性	•	0-1	修改
20- 1 (Mart	循环次数		0-30000	修改
○ 修正模式	等待时间		0-30000	修改
	等待时间单位	•	0-1	修改
K态 「当前模式」 「 」 「 当前电机状态」	当前电机位置   当前电机速度		当前负载率	

图 16

选择回零点模式,点击开始运动按钮,电机进行回零点运动。 选择脉冲模式,加入脉冲输入,电机开始运动。

- 10、 点击报警清除按钮可以对驱动器进行报警清除功能。
- 11、 点击位置清零按钮可以对驱动器的位置进行清零。
- 12、 点击停止运动按钮可以停止电机运动。